PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-232987

(43)Date of publication of application: 27.08.1999

(51)Int.CI.

H01H 59/00

(21)Application number: 10-341161

(22)Date of filing:

16 11 1998

(71)Applicant : TDK CORP

(72)Inventor · SHIRAKAWA YUKIHIKO

(30)Priority

Priority number: 09339309

Priority date: 25.11.1997

Priority country: JP

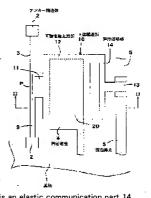
(54) ELECTROSTATIC RELAY

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an electrostatic relay with superior practical applicability of low drive voltage, low contact resistance, and high contact

capacity.

SOLUTION: This electrostatic relay comprises a doublesupported beam-like twisted elastic part 3 which is held on a substrate 1, while being kept a space from the substrate, a movable structure part 10 made rotatable by the elastic support by the twisted elastic part 3, at least one movable contact arranged in at least one end part of the movable structure part 10, a movable electrode 20 arranged between a rotation fulcrum P of the movable sturcture part 10 and the movable contact. at least one fixed contact 5 formed facing the opposite to the movable contact on the substrate in the manner the movable contact can be brought into contact with the contact 5, and a fixed electrode 4 formed opposite to the movable electrode 20 on the substrate 1. At least a part of the section between the rotation fulcrum P of the movable structure part 10 and the movable contact is an elastic communication part 14.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-232987 (43)公開日 平成11年(1999)8月27日

(51) Int.Cl.6 HO1H 59/00 鐵別記号

FΙ HO1H 59/00

審査請求 未請求 請求項の数5 FD (全 10 頁)

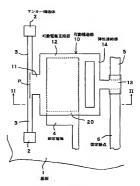
(21)出顧番号	特顧平10-341161	(71) 出願人	
(on) dust m	TT-0		ティーディーケイ株式会社
(22)出顧日	平成10年(1998)11月16日		東京都中央区日本橋1丁目13番1号
		(72)発明者	白川 幸彦
(31)優先権主張番号	特顯平9-339309		東京都中央区日本橋一丁目13番1号ティー
(32)優先日	平9 (1997)11月25日		ディーケイ株式会社内
(33)優先権主張国	日本 (JP)	(74)代理人	弁理士 村井 隆
		1	

(54) 【発明の名称】 静電リレー

(57)【要約】

【課題】 低電圧駆動、低接点抵抗、高接点容量の実用 性の高い静電リレーを提供する。

【解決手段】 基板1上に空隙を持って保持された両持 ち梁状のねじれ弾性部3と、該ねじれ弾性部3による弾 性支持によって回動自在な可動構造部10と、該可動構 造部10の少なくとも一方の端部に配置された少なくと も1個の可動接点と、前記可動構造部10の回動支点P と前記可動接点間に配置された可動電板20と、前記可 動接点に接触可能に対向する前記基板上に形成された少 なくとも1個の固定接点5と、前記可動電極20に対向 する如く前記基板上に形成された固定電極4とを備えて おり、さらに前記可動構造部10の回動支占Pと前記可 動接点間の少なくとも一部が弾性連絡部14となってい る。



3:ねじれ弾性部、13:均衡線点支持器

【特許請求の範囲】

【前求項1】 基板と、該基板上に空隙を持って保持された両持ち梁状のねじれ弾性部に、影れしれ弾性部による弾性支持によって回動自在な可動構造部と、該可動構造部の少なくとも一方の端部に配置された少なとも1個の可動接点と、前記可動構造部の回動支点と前記可動性点間に対向する前記基板上に形成された少なくとも1個の固定接点と、前記可動電板に対向する如く前記基板上に形成された近くなくとも1個の固定接点と、前記可動構造部の回動支点と前記可動接点間の少なくとも一部が弾性連絡部となっていることを特徴とする静電リレー。

【請求項2】 前記弾性連絡部が、前記可動構造部における前記可動電極と前記可動度板と前記可動度長間にあり、前記可動電極と前記可動度点間にあり、前記可動電極と前記固定整備にの電圧印加時に、弾性変形により前記可変接点とを平行状態で接触可能に構成した請求項1記載の整理リレー。

【請求項3】 前記弾性連絡部が、前記可動精造部にお ける前記回動支点と前記可動電極間にあり、前記可動電 極と前記固定電極間への電圧印加時に、弾性変形により 前記可動電極が前記固定電極に対して平行乃至平行に近 い近接状態に吸引されるように構成した請求項1又は2 記載の静電リレー。

【請求項4】 前記可動電極と前記固定電極間に誘電体層が介在している請求項1,2又は3記載の静電リレ

【請求項5】 前記可動構造部が前記両待ち採状のねと れ弾性部の両側に延長しており、前記回動支点に対して 少なくとも一方の側に前記可動球点が、両側に前記可動 電極がそれぞれ配置されるとともに、両側の前記可動電 極にそれぞれ対向する如く前記基板上に前記固定電極が 形成されている請求項1,2,3又は4記載の静電リン

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、静電引力を利用する静電アクチュエーターを、駆動源として用いた静電リレーに関する。

[0002]

【従来の技術】静電リレーは、従来の電磁石を利用した電磁式リレーと異なり、静電引力を駆動力として接点の開閉を行うリレーであり、電磁力を発生するためのコイルが不要で機械部品が少なく、小型化が可能であること、及び本質的にコンデンサーである静電アクチュエーターを駆動源として用いるため、低消費電力であるという特徴があり、実用化に向けて研究が進められている。【0003】このような、静電リレーとしては、別えば特開平2-10024号公報にあるように、単結晶とはを選択エッチングによりトーションバー弾性体とそれ

に接続されたシーソー状構造体とを形成し、その構造体 に誇電アクチュエーターの可動電配能とリレーの可動接 点とを形成して、それぞれに対向する位置に固定電極と 固定接点とを設けた電気絶縁性基板上にスペーサーを介 して配置したものがある。

【0004】この静電リレーは、動作時に固定電極と可 動電極間に電圧を印加することにより、トーションバー 弾性体のねじれによって、電圧が印加された側のシーソ 一状構造体が回転運動を行い可動接点を固定接点に接触 させるものである。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】この静電リレーでは、 可勤接点が、シーソー状構造体の端部に設けられている ため、接触時に、可動接点が配定接点に対け傾斜状態で 接触するため十分な接触面積が得られず、接点抵抗が高 くなる。また、可動接点を設ける構造体の位置を適切に 退ばないと構造体が可動接点と同時に接触してしまうた め、接点間の圧力が不十分になる可能性がある。

【0006】さらに、このような構成の静電リレーは、 固定電極に対向する可動電極が、トーションバー弾性体 により空隙を介して保持されたシーソー状構造体の可動 接点位置よりも回動支点寄りに形成されるため、可動接 点が固定接点に接触し、シーソー状構造体の回転運動が アギャッアが生じる。

【0007】ところが静電引力は電極間隔の逆自乗に比 例する。従って、静電アクチュエーターは吸引動作時で もこのエアギャップのため静電引力が小さくなってしま う。このため接点に十分を圧力がかからないので接点は 抗を十分小さくすることができず、またこれを克服する ために動作電圧を高くすることは静電リレーの実用性を 着しく妨げることになる。

【0008】本発明は、上記の点に鑑み、低電圧駆動、 低接点抵抗、高接点容量の実用性の高い静電リレーを提供することを目的とする。

【0009】本発明のその他の目的や新規な特徴は後述の実施の形態において明らかにする。

[0010]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため ・ 本発明の静電リレーは、基板と、該基板上に空隙を 持って保持された両持ち染状かれした現性部と、該ねむ れ現性部による理性支持によって回動自在を可動構造部 少なくとも1個の可動接点と、前記可動構造部の回動す 点と前記可動接点間に配置された可動電極と、前記可動 技点に接触可能に対向する前記基板上に形成された少な くとも1個の固定接点と、前記可動電極に対向する如か で、前記可動構造部の回動支点と前記でおいた物なにおい で、前記可動構造部の回動支点と前記可動な信おい くとも一部が弾性連絡部となっていることを特徴として くとも一部が弾性連絡部となっていることを特徴として いる。

【〇〇11】また、前記静電リレーにおいて、前記弾性 連絡部が、前記可動構造部における前記可動電極と前記 可動接点間にあり、前記可動電位 前記固定電配のの 電圧印加時に、弾性変形により前記可動接点と前記固定 接点とを平行状態で接触可能に構成するとよい。

[0012] さらに、前記弾性連絡部が、前記可動構造 部における前記回動支点と前記可動電極間にあり、前記 可動電極と前記固定電極間への電圧印加時に、弾性変形 により前記可動電極が前記固定電極に対して平行乃至平 行に近い近接状態に吸引されるように構成するとよい。 [0013] なお、前記可動電極と前記固定電極間に誘 電体層が存在していてもよい。

【0014】また、前記可動構治部が前起関持ち梁状の ねとれ弾性部の両側に延長しており、前記回動支点に対 して少なくとも一方の側に前記可動接点が、両側に前記可 動電極がそれぞれ配置されるとともに、両側の前記可 動電極にそれぞれ対向する如く前記述板上に前記固定電 極が形成された構成としてもよい。

[0015]

【発明の実施の形態】以下、本発明に係る静電リレーの 実施の形態を図面に従って説明する。

【0016】図1万至図4は本発明に係る静電リレーの 新1の実施の形態を示す。これらの図において、静電リ レーは、絶縁性基板1と、基板1上に立設、固定された アンカー構造体2と、アンカー構造体2で基板1から空 除を持って保持された両持ち架状のねしれ弾性部3と、 ねとれ現性性部3による弾性支持によって回動自在なリレー 構造体をなす可動構造部10とを具備している。前記 総縁性基板1は少なくとも表面が絶縁処理されているも ので、例えば表面にS10メ絶縁層を設けた単結晶S1 基板等である。アンカー構造体2、両持ち梁状のねじれ 弾性部3、可動構造部10の3着は多結晶S1等により 一体に形成されている。

【0017】リレー構造体を構成する可動構造部10 は、前記両持ち架状のねとれ弾性部3に接続する両持ち 球接線部11、可動電板支持部12、可動投点支持部13、及び可動電板支持部12と可動投点支持部13と 接続する弾性連絡部14から構成されており、弾性連絡 部14は両持ち梁状に形成され、そのねじれにより可動 接点支持部13が回転動作可能になっている。

【0018】リレー精造体としての可動構造部10の基 板対向面側には、図2万至図4の如くそれぞれ可動電極 20及びこの表面を被関した絶縁層(誘電体層)21、 可動検点2分形成、配置され、これらに対向する基板 上に固定電極4及び固定検点5が形成、配置されている を持絡12に固定された可動電極20とは両者間に印加 された電圧により静電引力を発生する静電アクチュエー ターを構成する部分であり、固定電極4と可動電極20 とは図示しない配線により外部電源に接続される。

【0019】次に、第10実験の形態で示した静電リレーの動作原理を説明する。図2は非動作状態(電圧を印加しない状態)での各電極及び各接点の位置を示し、検点5.22間は開いている。静電アクチュエーターを構成する固定電極4と可動電を20間に電圧を印加すれば、両電極間には静電引力が発生し、図3のようにリレー構造体としての可動構造剤10は、両待ち発状のねじれ弾性第3のねじれ弾性変形により可動検点22が固定核点5に接触するまで、基板側に回転運動する。この回動支点は図10線Pの位置である。

【0020】従来の静電リレーでは、この時点でリレー 構造体の動作が停止する。このとき図3から明らかなよ うに可動接点22と個定接点5は点接触状態であり、十 分な接触面積が得られず、接点抵抗が高くなってしま う。また、接触点が小さく、抵抗が高いため、通過電流 が集中して接点温度上昇を招き、接点の活等等の故障を 発生しやすくなる。更にまた静電アクチュエーターの固 定電極4と可動電極20の間間が広いため十分な静電引 力を発生することができず、接点圧力が十分とれない。 このことは接点抵抗の上昇を招く、接点圧力で上げるた めには更に高い電圧を印加せればならず、静電リレーの 動作電圧が高くなって実用性に欠けてしまう。

【0021】しかしながら、本実態の形態の静電リレーでは、更にこの時点から、静電アクチュエーターの吸引力により弾性連絡部14が変形され、ついには図4に示すように可動接点22が固定接点5に対し平行になるように変形する。図4から明らかなように、この時で接点5が一つでは接続し、図1のように一対の設定とである。更に、計で大きな接点電流容量を得ることができる。更に、計電と対して著しく近接させることができる。可は、計電と比較して著しく近接させることができる。つまり、静電アクチュエーターの電極4、20間の距離は図3の状態と比較して著しく近接させることができる。つまり、時電アクチュエーターの静で引力は電極間隔の自乗に逆比例するため、動作電圧が低くとも接点に十分を圧力を加えることができ、低い接点抵抗と動作電圧という従来の静電リレーでは困難であった特性が達成できる。【0022】なお、電極4、20間の電圧を等にすれ

【0022】なお、電極4、20間の電圧を零にすれば、弾性部3のねじれ弾性変形が元の状態に戻り、可動構造部10は図2の非動作状態に復帰する。

【0023】この第1の実施の形態によれば、次の通りの効果を得ることができる。

【0024】(1) 弾性連絡部14が、リレー構造体を 構成する可動構造部10における可動電極20更動接 点22間に位置し、固定電極4と可動電極20間への電 圧印加時に、ねじれ弾性変形により固定接点5と可動接 点22とを平行状態で接触可能に構成したので、接点 5,22を面接触させて、十分低い接点抵抗と十分大き な接点電流容量を得ることができる。

【0025】(2) 静電アクチュエーターの電極4,2

0間の距離は従来構造の場合の限界であった図3の状態と比較して著しく近接させることができ、静電引力を大きくして動作電圧が低くとも接点に十分な圧力を加えることができ、低動作電圧で作動可能な静電リレーを実現できる。

【0026】(3) 可動電極20を絶縁層21で署って おり、電極4,20が直接接触する短絡事故を確実に防 止できる。なお、可動電極20と固定電極4間に絶縁層 21が介在しても、絶縁層21は空気に比べて誘電率の 低下は考えなくておい、無規できる。)。

【0027】なお、第1の実施の形態では、弾性連絡部 14として、両持ち繰のわしれ弾性を用いる構造を示し たが、弾性連絡部の構成は、これに限るのではなく、 静電リレー動件電圧印加中に弾性変形により前記可動接 点と前記固定接点を平行に接触させ得るように配置さ れ、前記固定電極と可動電極間に発生する静電引力にて 前記両接点が平行に接触するに至る変形が可能な弾性を 持てばよく、例えば可動電極大時部12から引き出さ れた片持ち梁形状等をとっても同様の効果が得られる。 【0028】図575至図8は本条明の第2の実施の形態

を示す。これらの図において、リレー構造体を構成する 可動構造部30は、絶縁性基板」からアンカー構造体2 を介して両持ち架状のねじれ弾性部3によって基板1か ら空隙を持って保持される、可動構造部30は、可動電 極支持部32、可動接点支持部33、及び両持ち梁状の ねじれ弾性部3と可動電極支持部32とを所定の長さで 接続する弾性連絡部34から構成されており、弾性連絡 部34は、可動電極支持部32より細く複数の帯状にあ 成され、上下面に垂直立方向への弾性変形(視みによる 変形)により可動電極支持部32と可動接点支持部33 が変移可能になっている。

【0029】リレー構造体としての可動構造部3の基 板対向面側には、図6乃至図8の如くそれぞれ可動電極 20及び可動接点22が形成、配置され、これらに対向 する基板上に固定電極4及びこの表面を被攫した絶縁層 (誘電体層)6、配置されている。 絶縁性基板1上に固定されて固定電極4と可動電極支持 部32に固定された可動電極20とは両者間に印加され た電圧により静電引力を発生する静電アクチュエーター を構成する様分である。

【0030】なお、その他の構成は前述した第1の実施の形態と同様である。

【0031】次に、第20実験の形態で示した静電リレーの動作原理を説明する。図6は非動作状態(電圧を印加しない状態)での各電極及び各接点の位置を示し、検点5、22間は開いている。静電アクチュエーターを構成する固定電極4と可動電を20間に電圧を印加すれば、両電極間には静電引力が発生し、図7のようにリレー構造体としての可動構造部30は、両持ち架状のねと

れ弾性部3のねじれ弾性により可動接点22が固定接点5に接触するまで、基板側に回転運動する。

【0032】従来の静電リレーでは、この時点でリレー 構造体の動作が停止するため、第1の実施の形限の動作 説明にて述べた如く、接点接触面積の不足、接点圧力の 不足、高い動作電圧等の問題点が生じる。

【0033】しかしながら、本実態の形態の静電リレーでは、更にこの時点から、静電アクチュエーターの吸引力により所定の長さを持つ弾性連結結34が視んで変形され、ついには図8に示すように、可動電極20と固定電極4とが平行乃至平行に近い状態になり、更に可動接点22と固定接点5も平行代策収となるように変形する。図8から明らかなように、この時接点5,22は平行状態で面接触し、十分低い接点抵抗と大きな接点電流容量電径3ことができる。更に、静電プクチュエーターの電極4,20間の距離は図7の状態と比較して、絶縁層6を介してほぼ接触に至るまで近接させることができ、極い砂で強い静電引力を発生することができ、低い動作電圧でも接点に十分な圧力を加えることができ、低い動作電圧でも接点に十分な圧力を加えることができ、低い動作電圧でも接点に十分な圧力を加えることができ、低い動作電圧でも接点に十分な圧力を加えることができ、低い動作電圧でも接点に十分な圧力を加えることができ、低い物に減低が増生が容易に達成できる。

【0034】このように、第2の実施の形態によれば、 規み変形可能な所定長の操性連絡部34が、リレー構造 体をなす可動構造部30における回動支点P(両持ち操 状のねじれ弾性部3のねしれ中心)と可動電極20間に 位置しており、固定電極4と可動電極20間への電圧印 加時に、弾性変形により可動電極20間に電極4に対 して平行力至平行に近い近接状態に吸引力に電極4に対 はでき、静電引力を大きくできるとともに、接点5.2 2を面接触させて、十分低い接点抵抗と十分大きな接点 電流容量を得ることを可能とし、さらには低動作電圧の 静電リレーを実現できる。

【0035】なお、第2の実施の形態では、弾性連絡部34として、可動精造部30の細く形成された所定長部30の起く形成された所定長部分の基板に対する垂直方向への弾性変形を用いる構造を示したが、弾性連絡部の構成は、これに限るものではなく、静電リレー動作電圧印加率に弾性変形により可動電極と固定電極とが作になり得るように配置され、前記間定電極と可動電極間に発生する静電引力にて両電極が平行乃至平行に近い状態に至る変形が可能な弾性率を持てばよく、例えば図1で示した弾性連絡部14のような、両持ち梁のねじれ回転を用いても同様の効果が得られる。

【0036】図9乃至図11は本発明の第3の実施の形態であり、弾性連絡部が、リレー構造体を構成する可動 輸造部に対ける可動電像と可動球点間に設けられている とともに、可動構造部の回動支点(両時与架状のねじれ 弾性部のねじれ中心)と可動電を間にも設けられている 場合を示す。これらの図において、リレー構造体を構成 する可動構造部40は、建模性基板1からアンカー構造 体2を介して両持ち架状のわじれ弾性部3によって基板 力から空隙を持って保持される。可動構造部40は、所 定長の両持ち架接統部41、可動電極支持部42、可動 接点支持部43、両待ち架接統部41の先端部と可動電 極支持部42とを接続する第1の弾性連絡部44、及び 可動電極支持部42と可動接点支持部43とを接続する第2の弾性連絡部44、45は、両持ち梁状のねじれ弾性 都であり、両持ち架接統部41の持つ機関に対して可動電 極支持部42が第1の弾性連絡部44により回動自在 に、可動電極支持部42の先端側に対して可動程点支持 部43が第2の弾性連絡部45により回動自在にそれぞ おす着されている。

【0037】なお、その他の構成は前述した第1の実施の形態と同様であり、同一又は相当部分に同一符号を付して説明を省略する。

【0038】図10及び図11に第3の実施の形態に係 お幹電リレーの動作状況を示す。図10は非動作状態 (電圧を印加しない状態)での各電極及び各接点の位置 を示す。静電アクチュエーターを構成する固定電極4と 可動電極20間に電圧を印加すれば、両電極間には静電 引力が発生し、図11のようにリレー構造体としての可 動構造部40は、両時を実々のおし和弾性部3のかとれ 弾性変形により可動接点22を固定接点5に接触させ、 さらに第1及び第2の弾性連結部44、45のねとれ弾 性変形により可動接点22と固定接点5を平行に密着さ せた状態に至るまで、基板側に回転運動する。

【0039】この図11から明らかなように、この第3 の実施の形態を取った場合、ねじれ弾性部である第1及 び第2の弾性連絡部44、45の弾性率を適切に選ぶこ とにより、可動接点22と固定接点5とを平行に密着さ せた上で、静電アクチュエーターの可動電極20と間 電極4をはぼ平行に保わながら、かつエアギャップを持って対向させることが可能になる。このことは、例え は、図3に示したような根形エアギャップを持って対向させることが可能になる。とができると同時に、が 動電極20と固定電極40接触を完全に避けることが可能になる。従って、静電アクチューターを構成するための可動電極20又は固定電極40圧形成される絶検が かの可動電極20又は固定電極4上に形成される絶検が が不要、もしくは絶検耐圧を低くすることができるとと しに、アクチュエーター電極間の不用意な接触による固 着等の問題を避けることが可能となる。

【0040】図12及び図13は本発明の第4の実施の 形態であり、リレー構造体を、基板から該リレー構造体 を回転支持する同時ち弾状のねじれ弾性部の両側に延長 し、該両持ち深状のねじれ弾性部に対して対称形状に配 置した例を示す。すなわち、第4の実施の形態に係る静 電リレーは、絶峰性基板1と、基板1上に立設、固定さ れたアンカー構造体2と、アンカー構造体2で基板1か ら空隙を持って保持された両待ち梁状のねじれ弾性部3 と、わしれ弾性部3による弾性支持によって回動自在な ように両側に対称配置されたリレー構造体をなす可動構 造部10A、10Bとを臭順している。各可動構造部1 0A、10Bの電極及び接点構成等は、削速した第1の 実施の形態と同様であるので、同一又は相当部分に同一 符号を付して詳細は省略する。

【0041】この第40実験の形態の構成を取れば、静電リレー動作時に左右の静電アクチュエーターの電極4、20間に図14に示すような反転出力電圧を与えることにより、一方のリレー接点5、22のオフ(OFF)動作時に、当該接点の引き難し作用が両持ち梁状のねむれ弾性部3の弾性による後帰運動のみによらず、反対側静電アクチュエーターの静電引力を用いることが可能になり、確実なリレー接点のオフ動作が可能になる。【0042】また、この時、左右の間定接点の一方のを図12に図示の如く共通に接続すれば、図15に示すように切り替えスイッチを容易に構成することが可能である。

【0043】さらに、可動構造部10A、10Bのいず れか一方の可動接点22及びこれに対向する基板側の固 定接点5の組を省略して、オフ動作の確実性を向上させ た構成とすることもできる。

【0044】なお、今まで説明した各実施の形態では静 電アクチュエーターの一方の電極となる可動電極とか 一構造体 (可動性)を列生の大力の電極となる可動を構造の たが、同電極位置はこれに限らず、実質的に固定電極と 可動電磁間に静電引力を発生させ得ればよく、例えば静 電アクチュエーターの構造体、つまりリレー構造体が高 誘電率の経験体や高低抗体であれば、可動電極位置をリ レー構造体の基板画脈の反対節に配置してもよく、ま た、前配構造体自体を導電性部材で構成すれば、当該構 遺体自体を対弧をとするととも可能である。

【0045】また、リレー構造体(可動構造部)の端部 に配置される可動接点22は1個に限らず、複数個配置 される場合もある。

[0046]

【実施例】次に本発明を実施例により具体的に説明する。

【0047】図16及び図17は本実施例で形成した静電リレーの平面図及び側面図である。本実施例では、まず、図18(A)のように無機化法により厚さ約1μのの510±絶縁帽51aを形成した単結晶S1被51を多1を基板とし、厚さ500mm程度のAuをスパック法により基板全面に形成し、次にフォトエッチングを用い、静電アクチュエーターの固定電極54とリレーの固定接点55をそれぞれグラーニングした。次に反応性スパック形はにより、発生を回た約100mの51、形絶縁層を形成し、同じくフォトエッチング法により静電アクチュエーターの固定電極54上を残して同絶縁層を選択除去し、鈴線側56とした。

【0048】次に、図18(B)のように減圧CVD法を用い、基板全面に機性層81となるSiO、限を約3 ル 和程度堆積した。それから可動接点72に相当する位置のSiO、服をRIE法により約500m 機り下げ、更に基板全面に約500m のの、m 版の形状にフォトエッチングでパターニングして静電アクチュエーターの可動電局70及びリレーの可動を原72を形成した、さらにこの後、犠牲層81のSiO、版のアンカー構造体52に相当する部分82をフォトエッチングを用いて選択除去する。

【0049】最後に減圧CVD法を用い、図18(C)のように基板全面に多結晶51膜83を約4μm形成し、以下に述べるリレー構造体となる可動構造部の形状にRIE法によりパターニングした。

【0050】この後、犠牲層81のSiO₂ 膜をHFにより選択エッチングし、図16及び図17に示したリレー構造体となる可動構造部60をリリースして形成した

【0051】両特ち梁状のねじれ弾性部53はアンカー構造体52からの長さるが約100μm。幅約6μmを限定ある。また、リレー構造を構成する可動構造部60は、長さらが約100μmの両特ち梁接続部61、偏に及び長さらがも100μmの両勢50μmの両体予線大のねじれ弾性連絡部64、及び長さらが約50μmの両体ラ架があたしれ弾性性が表がある。10両を可動すた異状のもしれ弾性が多なのよりに関係されて関係を対している。10両に、可動構造部60全体が両動であると同時に、可動接点支持部63が両持ち梁状の機能を10両に、可動接点支持部63が両持ち梁状の機能性が表状のよりでは、可動接点支持部63が両持ち梁状の操性連絡部64のねじれ弾性により回転可動構造となる。

【0052】本実施例に係る静電リレーは、静電アクチュエーターを構成する電極ラ4.70間に約20V弱の動作電圧を切かすることにより、接点55.72が間じ、この時の軽点抵抗は約0.20で、接点電流100m A以上を流すことが可能であった。この値は小信号用リレーとして、十分実用可能な特性であり、犠牲層となる510,限の限度をかさくすることや、静電アクチュエーター電極面積の拡大、等の形状寸法変更により、さらに低電圧動性とすることも可能である。

【0053】比較例として、同様の構造で可動接点支持 部を弾性支持する弾性連絡部を持たない従来構造を作成 し、評価した結果、同じ、動作電圧は約20%弱ではあ るが、接点抵抗は5~10の以上の高い値を示し、1Ω 以下の接点抵抗に下げるためには50%以上の動作電圧 が必要であった。更に接点電流を数m Α流したところ、 接点が溶着し、オフ動作が不可能になった。

【0054】以上からも明らかなように、本発明の静電 リレー構造を用いれば、従来不可能であった、低電圧駆動、低接点抵抗、高接点容量の実用性の高い静電リレー が容易に構成可能である。

【00055】なお、本実施的では、薄脚形成技術を用いてリレー構造体となる可動構造部を形成した例を示したが、本発明の静態はリーの相板方法はこれに限るものではなく、例えば可動構造部として単結晶51基板に可動接点と可動電磁を形成して、異方性エッチング等の技術を用いて所定の構造に形成後、同じく固定接点と固定を通した絶縁基板上にスペーサーを介して貼り付けても良い、このような場合でも、従来の構造と比較して、食場に低電圧駆動、高接点容量の特性を得ることが可能である。

【0056】また、リレー構造体となる可動構造部として、表面に絶縁加工をした金属薄板を用いることも可能である。このよう方法で形成された静電リレーは、淳 機形成技術を用いた静電リレーと比較して、より大きな接点電流を流す用途に適用可能である。

【0057】以上本発明の実施の形態及び実施例につい て説明してきたが、本発明はこれに限定されることなく 請求項の記載の範囲内において各種の変形、変更が可能 なことは当業者には自明であろう。

[0058]

【発明の効果】以上説明したように、本発明に係る静電 リレーによれば、従来の静電リレーが問題として抱えて いた、接点同士の直接触とそれによる接合建設を量イ 足、接点抵抗上昇等の問題を解決し、接点同士を面接触 させることが可能になり、大きな接点容量と低い接点抵 洗を連載可能である。

【0059】更に従来、静電アクチュエーターを構成する電極間の距離が、動作時に十分近接できないために生 といれた、接ん圧力不分かとそれによる接点就上昇、またこれを克服するために動作電圧が高くなってしまう 問題点も、本発明の構成を用いれば、前記電極間距離を 修来と比較して著しく接近させることが可能であるため、十分な接点圧力とそれによる低い接点抵抗を、従来 より低い動作電圧で達成することが可能になる。 (0060) これらのリレー総件の著しい次等により

【0060】 これらのリレー特性の著しい改善により、本発明は従来の静電リレーと比較して、極めて実用性が高い静電リレーを構成することが可能である。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る静電リレーの第1の実施の形態を 示す平面図である。

【図2】図1の!!-!!側断面図である。

【図3】第1の実施の形態において接点オン動作途中の 状態を示す側断面図である。

【図4】第1の実施の形態において接点オン動作完了状態を示す側断面図である。

【図5】本発明の第2の実施の形態を示す平面図である。

【図6】図5のVI-VI側断面図である。

【図7】第2の実施の形態において接点オン動作途中の

状態を示す側断面図である。

【図8】第2の実施の形態において接点オン動作完了状 態を示す側断面図である。

【図9】本発明の第3の実施の形態を示す平面図であ

【図10】図9のX-X側断面図である。

【図11】第3の実施の形態において接点オン動作完了 状態を示す側断面図である。

【図12】本発明の第4の実施の形態を示す平面図であ

【図13】図12のXIII-XIII側断面図である。

【図14】第4の実施の形態において一対の静電アクチ ュエーターの電極間に印加する電圧波形を示す波形図で

ある. 【図15】第4の実施の形態において切り替えスイッチ

を構成した場合の回路図である。 【図16】本発明の実施例を示す平面図である。

【図17】図16のXVII-XVII側断面図である。

【図18】本発明の実施例に係る静電リレーの製造過程 を示す説明図である。

【符号の説明】

1 基板

2,52 アンカー構造体

3.53 両持ち梁状のねじれ弾性部

4.54 固定電極

5,55 固定接点

6.21.56 絶縁層

10.10A,10B,30,40,60 可動構造部

11,41,61 両持ち梁接続部

12, 32, 42, 62 可動電極支持部

13,33,43,63 可動接点支持部

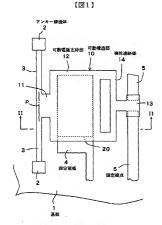
14, 34, 44, 45, 64 弾性連絡部

20.70 可動電極

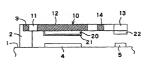
22,72 可動接点 51 単結晶Si板

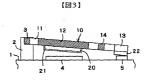
81 犠牲層

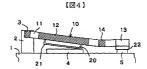
[図2]

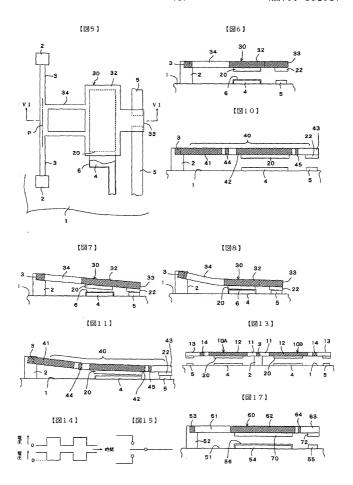


3:ねじれ弾性部、13:可動線点支持部









【図9】

